

## Reseña curricular

### **PANUNCIO CRUZ FRANCISCO**

- \* Recibió su grado en Licenciatura en Ingeniería Electrónica en el Instituto Tecnológico de Minatitlán en el 2009.
- \* Maestría en Ciencias en la especialidad de Control Automático en el Centro de Investigaciones y de Estudios Avanzados del Instituto Politécnico Nacional.
- \* Doctorado en Ciencias en la especialidad de Control Automático en el Centro de Investigaciones y de Estudios Avanzados del Instituto Politécnico Nacional en el 2015.
- \* Estancia de investigación estrategias de control y compensación de dinámicas no modeladas para la estabilización de sistemas robóticos en el IPN 2015
- \* Estancia de investigación desarrollo de sistemas de control y compensación para la estabilización de sistemas robóticos y mecatrónicos en el IPN 2016

#### *PUBLICACIÓN DE ARTÍCULOS, ENTRE OTROS*

- \* Two-stage neural sliding-mode control of magnetic levitation in minimal invasive surgery 2011
- \* Robust feedback passivity via dynamic neural networks 2013
- \* Stable neural pid anti-swing control for an overhead crane 2014
- \* Variable structure model of an articulated robotic arm 2015
- \* Pid anti-vibration control of a robotic arm 2016
- \* Modeling and control with neural networks for a magnetic levitation system 2017
- \* Trajectory tracking of the end effector in a robot utilized in minimal invasive surgeries 2018